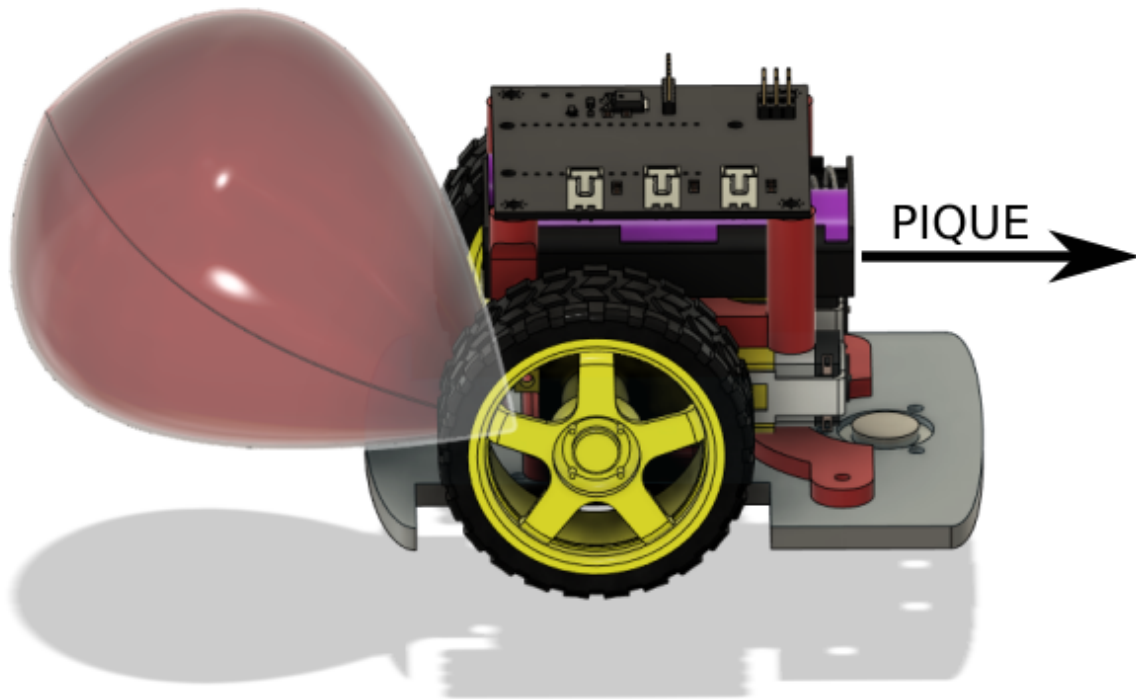


# Objectif et Travail à faire

## Obectif

L'objectif est de faire des combats de robot. Chaque robot à un pique devant et un ballon derrière.  
L'objectif est d'exploser le ballon de son ennemie



## Travail à Réaliser

### Taches à réaliser

- Assembler les robots

- Mettre un premier programme simple (tourner 3s, avancer 5s...)
- Mettre un programme pour le téléguider
- Concevoir une pièce pour l'attache de ballon et une pièce pour le support de pique

## Amélioration

- Pique mobile grâce à un Servo moteur
- Amélioration de l'interface
- Capteur pour détecter quand le ballon est percé et ainsi stopper le robot

# Logiciel utilisé

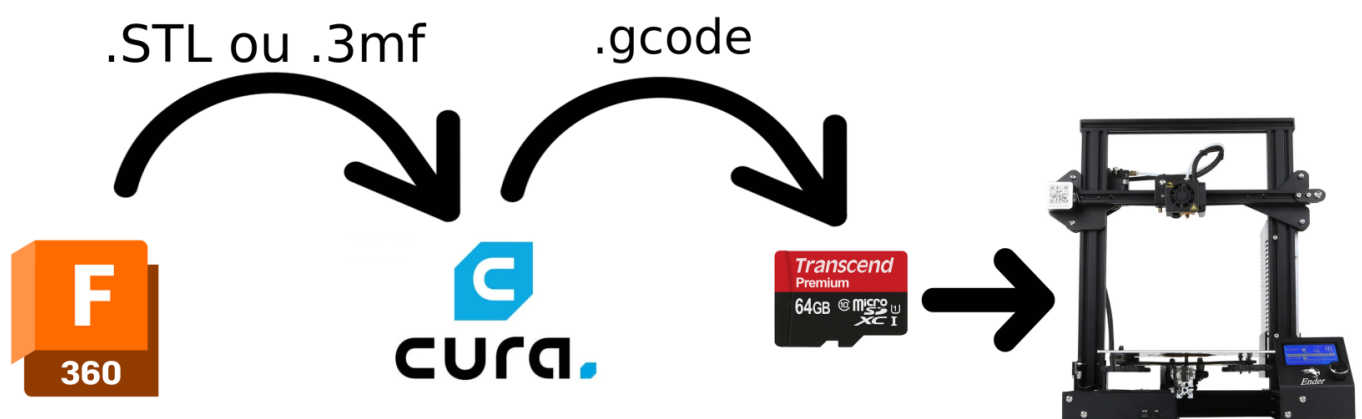
## Fusion 360

Ce logiciel permet de créer des pièces en 3D sur un ordinateur pour pouvoir ensuite les fabriquer (impression 3D, CNC, découpe laser...)

<https://wiki.robotronik.fr/books/fusion-360>

## Cura

Ce logiciel permet de préparer des pièces pour l'impression 3D avant de les sauvegarder dans la carte micro SD



Visual Studio Code + extension platformIO

Ce logiciel permet de programmer les robots

---

Revision #1

Created 13 September 2023 13:15:19 by GuillaumeD

Updated 13 September 2023 13:34:38 by GuillaumeD